

FANUC

ROBOT

GENERAL CATALOG



人手不足はファナックロボットで解決！



CNCで65年以上、ロボットで45年以上の経験と実績
全世界に100万台以上のロボットを出荷

高い信頼性

- 機構部、サーボモータ、制御装置、ソフトウェア、センサを全て自社で設計・製造、徹底した試験で高い信頼性を実現
- 自社工場で使用し、工場環境での高い品質と耐久性を実証



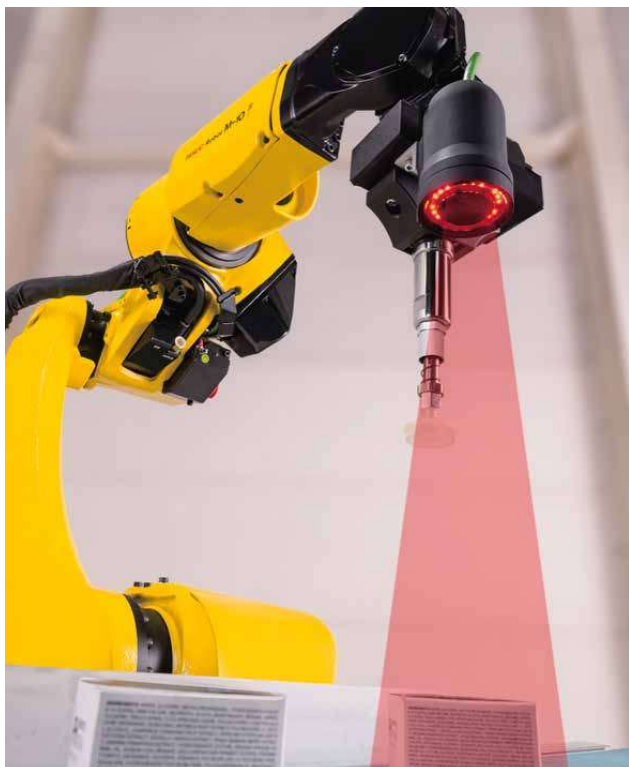
簡単・安全なロボット

- 初めてでもすぐに使える使いやすさ
- 軽い力で安全に停止
- 簡単設置



人手不足を解決する智能化AIロボット

- 追加ハードは不要、簡単に繋いですぐ使える内蔵ビジョン
- ロボットもビジョンもファナックが一括サポート
- ファナックロボットで治具と周辺の設備コストを削減



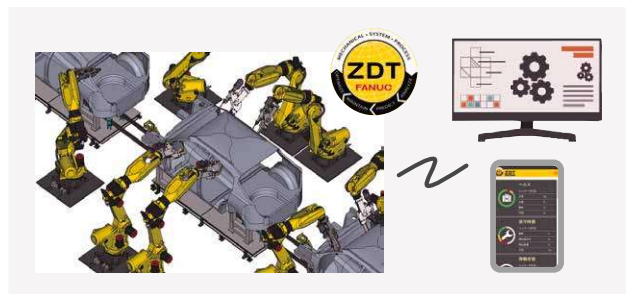
ROBOGUIDEで簡単にシステム設計

- レイアウト検討、ロボットプログラミング
- 高精度なシミュレーション
- VRでリアルな検証



ZDTで保全活動の省人化

- 故障予知でダウンタイムゼロ
- プロセスの状態監視、トレーサビリティ
- 最適な保守タイミングを通知

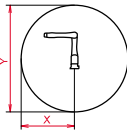


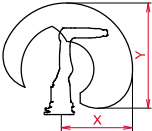
FANUC Robot ラインアップ



CRX-3iA CRX-5iA CRX-10iA CRX-10iA/L CRX-20iA/L CRX-30iA CR/50F-16B SR-6iA SR-3iA/U SR-9iA/R DR/05-3A-6X DR/3-8A DR/8-16B

協働ロボット

FANUC Robot CRX		CRX-3iA		CRX-5iA	CRX-10iA	CRX-10iA/L	CRX-20iA/L	CRX/20-14A	CRX-30iA	CRX/30-18A	
	制御軸数	6									
	手首部可搬質量	3kg		5kg		10kg		20kg		30kg	
	動作範囲(X,Y) *フランジ先端まで (J4=+90°)	692mm, 1384mm		994mm, 1988mm		1249mm, 2498mm		1418mm, 2836mm		1756mm(30kg可搬モード時), 3778mm 1889mm(25kg可搬モード時), 3778mm	
	位置繰返し精度	±0.02mm		±0.03mm		±0.04mm				±0.05mm	
	ロボット機構部質量	11kg		25kg		40kg		41kg		135kg	
	設置形式	床置、天吊、傾斜角									
	対応制御装置	・ R-30iB Mini Plus … CRX-3iA, 5iA, 10iA, 10iA/L, 20iA/L, 30iA ・ R-50iA (A-キャビネット), R-50iA Mate … CRX/20-14A, 30-18A									
	主な用途	ハンドリング、組立、アーク溶接									

FANUC Robot CR		CR/50F-16B									
	制御軸数	6									
	手首部可搬質量	50kg									
	動作範囲(X,Y)	1643mm(50kg可搬モード時), 3266mm 1831mm(35kg可搬モード時), 3266mm									
	位置繰返し精度	±0.03mm									
	ロボット機構部質量	386kg									
	設置形式	床置									
	対応制御装置	R-50iA (A-キャビネット)									
	主な用途	ハンドリング、組立									

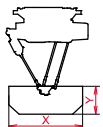
スカラロボット

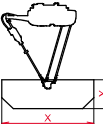
FANUC Robot SR		SR-3iA	SR-3iA/H	SR-6iA	SR-6iA/H	SR-12iA	SR-20iA
	制御軸数	4	3	4	3	4	
	手首部可搬質量	3kg		6kg		12kg	20kg
	動作範囲(X,Y)	400mm, 800mm		650mm, 1300mm		900mm, 1800mm	1100mm, 2200mm
	ストローク(Z)	200mm		210mm		300mm(オプション指定時450mm)	±0.02mm
	位置繰返し精度	J1軸+J2軸 J3軸 J4軸		±0.01mm	±0.01mm		
	ロボット機構部質量	±0.004° 19kg	- 17kg	±0.004° 30kg	- 28kg	±0.005° 53kg	±0.005° 64kg
	設置形式	床置、壁掛					
	対応制御装置	R-30iB Compact Plus					
	主な用途	ハンドリング					

FANUC Robot SR		SR-3iA/C	SR-6iA/C	SR-12iA/C	SR-3iA/U	SR-9iA/R
	制御軸数	4	3	4	3	4
	手首部可搬質量	3kg	6kg	12kg	3kg	9kg
	動作範囲(X,Y)	400mm, 800mm	650mm, 1300mm	900mm, 1800mm	350mm, 700mm	620mm, 1240mm
	ストローク(Z)	200mm	210mm	300mm(オプション指定時450mm)	140mm	200mm
	位置繰返し精度	J1軸+J2軸 J3軸 J4軸		±0.01mm ±0.01mm ±0.005°		±0.004°
	ロボット機構部質量	21kg	32kg	56kg	27kg	76kg
	設置形式	床置、壁掛				天吊
	対応制御装置	R-30iB Compact Plus				R-30iB Mate Plus
	主な用途	ハンドリング、クリーンルーム				ハンドリング

パラレルリンクロボット

FANUC Robot DR		/05-3A-6X		/05-3A		/05-4A-6X		/05-4A	
	制御軸数	6		4		6		4	
	手首部可搬質量	0.5kg(オプション指定時1kg)							
	動作範囲(X,Y)	φ280mm, 100mm				φ420mm, 150mm			
	位置繰返し精度	±0.02mm							
	ロボット機構部質量(スタンド含まず)	17kg		14kg		20kg		17kg	
	設置形式	床置、天吊、傾斜角							
	対応制御装置	R-50iA Mate							
	主な用途	ハンドリング、組立		ハンドリング		ハンドリング、組立		ハンドリング	

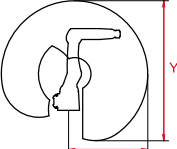
FANUC Robot DR		/3-8A		/3-11A		/6-14A		/12-14A-3X	
	制御軸数	4		4		4		3	
	手首部可搬質量	3kg				6kg(オプション指定時8kg)		12kg	
	動作範囲(X,Y)	φ800mm, 300mm		φ1130mm, 400mm		φ1350mm, 500mm			
	位置繰返し精度	±0.03mm							
	ロボット機構部質量	130kg				160kg		155kg	
	設置形式	天吊							
	対応制御装置	R-50iA(A-キャビネット)、R-50iA Mate							
	主な用途	ハンドリング							

FANUC Robot DR		/6-12B Stainless		/8-16B Stainless		/8-16B	
	制御軸数	4		4		4	
	手首部可搬質量	6kg		8kg			
	動作範囲(X,Y)	φ1200mm, 450mm		φ1600mm, 500mm			
	位置繰返し精度	±0.03mm					
	ロボット機構部質量	250kg		260kg		170kg	
	設置形式	天吊					
	対応制御装置	R-50iA(A-キャビネット)、R-50iA Mate					
	主な用途	ハンドリング					



LR Mate /7-7D LR Mate /10-11A LR Mate /25-19A ARC Mate/16-11D M-10/16-11D ARC Mate/12-14D M-10/12-14D ARC Mate/25-18D M-20/25-18D ARC Mate/12-23D M-20/12-23D M-710/50-26D M-710/20-31C M-800/60-20B M-810/270-27B

中小型ロボット、アーク溶接ロボット

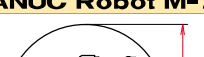
FANUC Robot LR Mate		/4-6D Entry	/4-6D	/7-7D	/14-7D	/7-9D	/14-9D
FANUC Robot ARC Mate							
	制御軸数	6					
	手首部可搬質量	4kg		7kg	14kg	7kg	14kg
	動作範囲(X,Y)	550mm, 970mm		717mm, 1274mm		911mm, 1643mm	911mm(12kg未満負荷時), 1643mm 820mm(12kg以上負荷時), 1643mm
	位置繰返し精度	±0.01mm					
	ロボット機構部質量	20kg		25kg		27kg	
	設置形式	床置、天吊		床置、天吊、傾斜角			
	対応制御装置	R-50iA Mate					
	主な用途	ハンドリング、組立	ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、ダイカストスプレー、バリ取り				

FANUC Robot LR Mate		/7-7D Wash	/7-7D Food/Clean	/7-9D Food/Clean	/7-7D-5X
	制御軸数	6			
	手首部可搬質量	7kg			
	動作範囲(X,Y)	717mm, 1274mm		911mm, 1643mm	717mm, 1274mm
	位置繰返し精度	±0.01mm			
	ロボット機構部質量	27kg	25kg	27kg	24kg
	設置形式	床置、天吊、傾斜角			
	対応制御装置	R-50iA Mate			
主な用途		ハンドリング、洗浄	ハンドリング、組立、クリーンルーム		ハンドリング

FANUC Robot LR Mate		/10-11A	/10-11A Food/Clean	/25-19A	/25-19A Food/Clean	/35-14A
	制御軸数	6				
	手首部可搬質量	10kg		25kg		35kg
	動作範囲(X,Y)	1101mm, 1988mm		1853mm, 3345mm		1445mm, 2591mm
	位置繰返し精度	±0.01mm		±0.02mm		
	ロボット機構部質量	46kg		210kg		205kg
	設置形式	床置、天吊、傾斜角				
	対応制御装置	R-50iA Mate		R-50iA(A-,B-,C-キャビネット), R-50iA Mate		
主な用途		ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、バリ取り	ハンドリング、組立、クリーンルーム	ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、バリ取り	ハンドリング、組立、クリーンルーム	ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、バリ取り

FANUC Robot ARC Mate		/16-11D		/12-14D		/10-16D		/8-20D	
FANUC Robot M-10									
	制御軸数	6							
	手首部可搬質量	16kg		12kg		10kg		8kg	
	動作範囲(X,Y)	1103mm, 1977mm		1441mm, 2616mm		1636mm, 3006mm		2032mm, 3762mm	
	位置繰返し精度	±0.02mm				±0.03mm			
	ロボット機構部質量	145kg				150kg		180kg	
	設置形式	床置、天吊、傾斜角 ※4軸ブレーキ仕様は床置、天吊							
	対応制御装置	R-50iA(A-,B-,C-キャビネット), R-50iA Mate							
主な用途		ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、バリ取り							

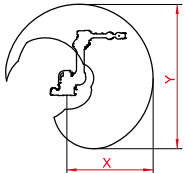
FANUC Robot ARC Mate		/25-18D		/35-18D		/12-23D	
FANUC Robot M-20							
	制御軸数	6					
	手首部可搬質量	25kg		35kg		12kg	
	動作範囲(X,Y)	1831mm, 3461mm				2272mm, 4343mm	
	位置繰返し精度	±0.02mm		±0.03mm			
	ロボット機構部質量	250kg					
	設置形式	床置、天吊、傾斜角					
	対応制御装置	R-50iA (A-,B-,C-キャビネット), R-50iA Mate					
	主な用途	ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、バリ取り					

FANUC Robot M-710		/50-26D		/70-21D		/12-31C		/20-31C		/20-26C		/50-20C-5X		
	制御軸数	6												5
	手首部可搬質量	50kg		70kg		12kg		20kg				50kg		
	動作範囲(X,Y)	2606mm, 4758mm		2104mm, 3788mm		3123mm, 5609mm		3110mm, 5583mm		2582mm, 4609mm		2003mm, 3451mm		
	位置繰返し精度	±0.04mm		±0.03mm				±0.06mm				±0.03mm		
	ロボット機構部質量	600kg		580kg		540kg				530kg		540kg		
	設置形式	床置、天吊、傾斜角												床置、天吊
	対応制御装置	R-50iA(A・B・Cキャビネット)												
主な用途	ハンドリング、組立、アーク溶接、シーリング、スポット溶接、バリ取り、レーザ切断												ハンドリング	

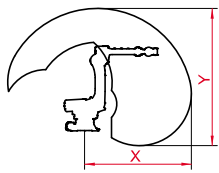
FANUC Robot M-800		/60-20B					
FANUC Robot M-810				/190-20B		/270-27B	
	制御軸数			6			
	手首部可搬質量	60kg		190kg		270kg	
	動作範囲 (X,Y)	2040mm, 3221mm		2040mm, 2739mm		2687mm, 3787mm	
	位置繰返し精度	±0.015mm		±0.02mm		±0.03mm	
	ロボット機構部質量	820kg		1360kg		1430kg	
	設置形式	床置					
	対応制御装置	R-50iA (A-,B-,C-キャビネット)					
	主な用途	レーザ加工、シーリング、機械加工			機械加工		



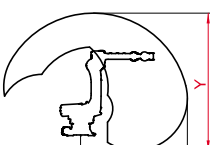
中小型ロボット

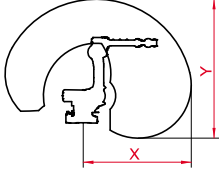
FANUC Robot R-1000		/80-22A	/100-22A	/130-22A
	制御軸数	6		
	手首部可搬質量	80kg	100kg	130kg
	動作範囲(X,Y)	2230mm, 3738mm		
	位置繰返し精度	±0.03mm		
	ロボット機構部質量	620kg	665kg	675kg
	設置形式	床置、天吊		
	対応制御装置	R-50iA(A・B・Cキャビネット)		
主な用途		ハンドリング、組立、シーリング、スポット溶接		

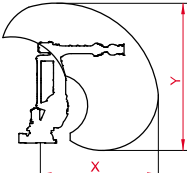
大型ロボット

FANUC Robot R-2000		/180F-27E	/225F-27E	/300F-27E	/125F-31E	/210F-31E	/210R-31E	/270R-31E	/120R-39E
	制御軸数	6							
	手首部可搬質量	180kg	225kg (オプション 240kg)	300kg	125kg	210kg		270kg	120kg
	動作範囲(X,Y)	2655mm, 3414mm			3100mm, 4304mm		3095mm, 4733mm		3905mm, 6347mm
	位置繰返し精度	±0.05mm							
	ロボット機構部質量	1105kg		1365kg	1125kg	1390kg	1335kg	1570kg	1540kg
	設置形式	床置						棚置	
	対応制御装置	R-50iA(A・B・Cキャビネット)							
主な用途		ハンドリング、組立、シーリング、スポット溶接、プレス間ハンドリング、バリ取り							

FANUC Robot R-2000		/100F-26D Hollow	/165F-26D Hollow	/210F-26D Hollow	/165F-27C	/210F-27C	/240F-27C	/125F-31C
	制御軸数	6						
	手首部可搬質量	100kg	165kg	210kg	165kg	210kg	240kg	125kg
	動作範囲(X,Y)	2605mm, 3315mm			2655mm, 3414mm			3100mm, 4304mm
	位置繰返し精度	±0.05mm						
	ロボット機構部質量	1150kg			1090kg			1115kg
	設置形式	床置						
	対応制御装置	R-50iA(A・B・Cキャビネット)						
	主な用途	ハンドリング、組立、シーリング、スポット溶接、プレス間ハンドリング、バリ取り						

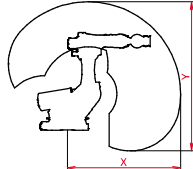
FANUC Robot R-2000		/270F-27C	/210F-31C	/165R-31C	/210R-31C	/270R-31C	/100R-35C
	制御軸数	6					
	手首部可搬質量	270kg(オプション 指定時300kg)	210kg	165kg	210kg	270kg	100kg
	動作範囲(X,Y)	2655mm, 3414mm	3100mm, 4304mm	3095mm, 4733mm			3540mm, 5623mm
	位置繰返し精度	±0.05mm					
	ロボット機構部質量	1320kg	1350kg	1370kg	1590kg	1495kg	
	設置形式	床置			棚置		
	対応制御装置	R-50iA(A、B、Cキャビネット)					
	主な用途	ハンドリング、組立、シーリング、スポット溶接、プレス間ハンドリング、バリ取り					

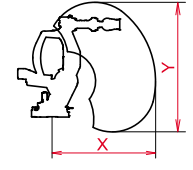
FANUC Robot R-2000		/190-20C	/220U-25C	/210F-25C Wash
	制御軸数	6		
	手首部可搬質量	190kg	220kg	210kg
	動作範囲(X,Y)	2040mm, 3170mm	2518mm, 3414mm	2450mm, 3415mm
	位置繰返し精度	±0.03mm	±0.05mm	±0.10mm
	ロボット機構部質量	1120kg	1020kg	1180kg
	設置形式	床置、天吊	天吊	床置
	対応制御装置	R-50iA(A・B・Cキャビネット)		
主な用途		ハンドリング、組立、シーリング、スポット溶接、プレス間ハンドリング、バリ取り		洗浄

FANUC Robot M-900		/360-27B		/280-31B		/280-27B		/330F-32B		/200R-35A					
FANUC Robot M-910												/700F-28B		/400F-37B	
	制御軸数	6													
	手首部可搬質量	360kg	280kg			330kg	200kg	700kg	400kg						
	動作範囲(X,Y)	2655mm, 3308mm	3103mm, 4200mm	2655mm, 3308mm	3203mm, 3539mm	3507mm, 3876mm	2832mm, 3288mm	3704mm ^① , 4621mm							
	位置繰返し精度	±0.1mm													
	ロボット機構部質量	1540kg	1600kg	1700kg	1780kg	2670kg	3030kg	3150kg							
	設置形式	床置、天吊、傾斜角				床置	棚置	床置							
	対応制御装置	R-50iA(A・B・Cキャビネット)						R-50iA(B・Cキャビネット)		R-50iA(B・Cキャビネット)					
	主な用途	ハンドリング、組立、シーリング、スポット溶接、プレス間ハンドリング、バリ取り													

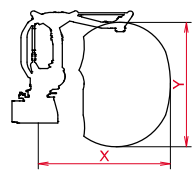
① 注) 手先負荷300kgを超えて使用する場合、手首の動作制限あり。



FANUC Robot M-950		/500F-28A		/1000F-33A		/550F-46A	
FANUC Robot M-1000							
	制御軸数	6		6		6	
	手首部可搬質量	500kg		1000kg		550kg	
	動作範囲(X,Y)	2830mm, 3610mm		3253mm, 4297mm		4601mm, 6473mm	
	位置繰返し精度	±0.08mm		±0.10mm			
	ロボット機構部質量	2500kg		5300kg		5800kg	
	設置形式	床置		床置			
	対応制御装置	R-50iA(B-C-キャビネット)		R-50iA(A-B-C-キャビネット)			
	主な用途	ハンドリング					

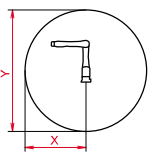
FANUC Robot M-2000		/1200F-37A		/900F-47A		/2300F-37A		/1700F-47A	
	制御軸数	6		6		6		6	
	手首部可搬質量	1200kg(オプション指定時1350kg)		900kg		2300kg		1700kg	
	動作範囲(X,Y)	3734mm, 4683mm		4683mm, 6209mm		3734mm, 4683mm		4683mm, 6209mm	
	位置繰返し精度			±0.18mm				±0.27mm	
	ロボット機構部質量	8600kg		9600kg		11000kg		12500kg	
	設置形式			床置		床置			
	対応制御装置			R-50iA(A-B-C-キャビネット)					
	主な用途			ハンドリング					

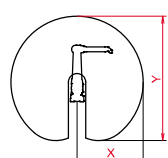
大型物流ロボット

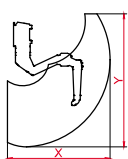
FANUC Robot M-410		/110F-24C		/140F-29B-5X		/185F-31C		/315F-31C		/500F-31C		/800F-32C	
	制御軸数	4		5				4					
	手首部可搬質量	110kg		140kg		185kg		315kg		500kg		800kg	
	動作範囲(X,Y)	2403mm, 2238mm		2850mm, 3546mm				3143mm, 2958mm				3203mm, 3028mm	
	位置繰返し精度					±0.05mm						±0.04mm	
	ロボット機構部質量	1030kg		1200kg		架台型ベース 1615kg ^(注1) コンパクトベース 1330kg ^(注2)		架台型ベース 2410kg ^(注1) コンパクトベース 1910kg ^(注2)				2500kg	
	設置形式	床置											
	対応制御装置	R-50iA(A・B・C-キャビネット)											
	主な用途	ハンドリング											

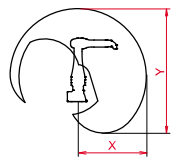
注1) 制御部質量(120kg)を含む。 注2) 制御部質量(120kg)を含まず。

塗装ロボット

FANUC Robot CRX		CRX-10iA/L Paint					
	制御軸数	6					
	手首部可搬質量	10kg					
	動作範囲(X,Y)	1418mm, 2836mm *フランジ先端まで (J4=+90°)					
	位置繰返し精度	±0.04mm					
	ロボット機構部質量	47kg					
	設置形式	床置、天吊、傾斜角					
	対応制御装置	R-30iB Mini Plus					
	主な用途	塗装					

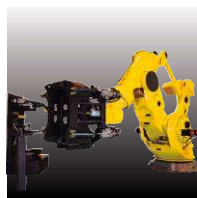
FANUC Robot P-40iA, P-350iA, P-250iB		P-40iA		P-350iA/45		P-250iB/15	
	制御軸数			6			
	手首部可搬質量	5kg		45kg		15kg	
	動作範囲(X,Y)	1300mm, 2308mm		2606mm, 4575mm		2800mm, 5272mm	
	位置繰返し精度	±0.03mm		±0.06mm		±0.2mm	
	ロボット機構部質量	110kg		590kg		530kg	
	設置形式			床置、天吊、壁掛、棚置、傾斜角			
	対応制御装置	R-30iB Mate Plus		R-30iB Plus(A-キャビネット)			
	主な用途			塗装			

FANUC Robot P-1000iA		P-1000iA					
	制御軸数	7					
	手首部可搬質量	15kg					
	動作範囲(X,Y)	3396mm, 4391mm(金属アーム) 3348mm, 4343mm(樹脂アーム)					
	位置繰返し精度	±0.08mm					
	ロボット機構部質量	700kg					
	設置形式	壁掛					
	対応制御装置	R-30iB Plus(A-キャビネット)					
	主な用途	塗装					

FANUC Robot P-55		P-55/15-21A					
	制御軸数	6					
	手首部可搬質量	15kg					
	動作範囲(X,Y)	2050mm, 3743mm					
	位置繰返し精度	±0.07mm					
	ロボット機構部質量	430kg					
	設置形式	床置、天吊、壁掛、棚置、傾斜角					
	対応制御装置	R-50iA(C-キャビネット)					
	主な用途	塗装					

豊富な適用分野

- 様々な製造分野でお使いいただける、豊富なラインアップ



ロード・アンロード



スポット溶接



アーク溶接



レーザ加工



シーリング



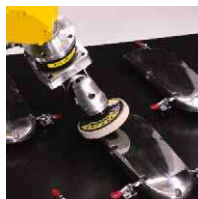
洗浄



塗装



パレタイジング



研磨、バリ取り



機械加工



検査



物流



食品搬送



医薬品搬送

安心のサポート体制

- 初めてでも安心。ご購入前から専門の技術スタッフによる万全の支援
- 実務に即した実習を主体に、各種研修コースを常時開設

ファナックアカデミ



(本社地区)



(名古屋)



研修のご案内

充実した保守体制

ファナックのサービスは「高い稼働率」「グローバルサービス」「生涯保守」を基本方針として
お客様に信頼と安心をお届けします。

Service First

ファナックは「サービスファースト」の精神のもと、世界に270以上のサービス拠点を置き、100か国以上で
ファナック商品を生涯保守いたします。

高い稼働率

グローバル
サービス

生涯保守

各種安全規格に適合



- 厳密な品質管理
- 各国の安全規格に準拠

サステナブルな社会の実現への取り組み



ファナックは不断の技術革新によって、
環境課題、社会課題の解決を図り、持続
可能な社会の実現に貢献します

ロボット制御装置R-50iA

コンパクトながら強力な制御性能

- マルチコアCPUによる高速処理

環境に配慮した省エネ設計

- 低消費電力ファン、低損失パワー素子搭載アンプ、高効率なブレーキ制御で消費電力を削減



安心のサイバーセキュリティ対策

- ロボット制御装置で世界初*の国際規格の認証取得 *当社調べ
- IEC62443-4-1, IEC62443-4-2

充実したシステム構築機能

- 多彩なインタフェースで立上げ時間・コスト削減
- Python, Visual Studio Code, ソフトPLC, ROS 1 / ROS 2, PLCモーションインタフェース



*Pythonは、Python Software Foundationの登録商標です。
*Visual Studio Codeは、Microsoft Corporationの登録商標です。
*ROS 1およびROS 2は、Open Source Robotics Foundationの商標です。

教示操作盤



使い勝手と優れたデザインを兼ね備え、作業者のストレス軽減



- クラス最軽量
- 高解像度の画面
- 手になじむエルゴノミックデザイン
- 高性能、高感度タッチパネル標準搭載（軍手でも操作可能）
- スマートフォンのようにスムーズな操作感



R-50iA 紹介



教示操作盤 紹介

制御装置仕様

	R-50iA A-キャビネット	R-50iA B-キャビネット	R-50iA C-キャビネット	R-50iA Mate	R-30iB Mini Plus	R-30iB Compact Plus
電源	200～575V AC +10% -15% 50/60Hz ±1Hz, 3相			200～240V AC +10% -15% 50/60Hz ±1Hz, 単相/3相	100～120V AC +10% -10% 200～240V AC +10% -15% 50/60Hz ±1Hz, 単相	200～240V AC +10% -15% 50/60Hz ±1Hz, 単相
質量(kg)	120～140 注1)	180～200 注1)	190～210 注1)	35/40 注1)	20/22 注1)	9
寸法(mm) W×D×H	600×470×500	600×550×950	740×600×870	470×322×400 470×402×400 注1)	410×277×370	440×260×85.5
保護等級	IP54					IP20
安全機能	非常停止機能 PL=e, Cat4 (ISO13849-1) SIL3 (IEC61508) 位置/速度チェック機能 PL=d, Cat3 (ISO13849-1) SIL2 (IEC61508)					
外部記憶装置	USB, SD				USB	
通信機能	Ethernet, DeviceNet, PROFINET, CC-Link, CC-Link IE 注2), EtherNet/IP, EtherCAT					
対応機種	Robotラインアップ表内の「対応制御装置」でご確認いただけます				協働ロボット CRX	スカルロボット SR

注1：ロボット機種により異なります。 注2：R-30iB Compact Plusは除く。

ファナック株式会社

本社 〒401-0597 山梨県南都留郡忍野村忍草3580
☎ (0555)84-5555(代) FAX (0555)84-5512 <https://www.fanuc.co.jp/>

- お問合せ先 下記のロボットセールス担当にご相談ください。

本社(中央テクニカルセンタ)	〒401-0597	山梨県南都留郡忍野村忍草3580
日野支社	〒191-8509	東京都日野市旭が丘 3-5-1
名古屋支社	〒485-0077	愛知県小牧市西之島 1918-1
大阪支店	〒559-0034	大阪府大阪市住之江区南港北 1-3-41
広島支店	〒732-0032	広島県広島市東区上温品 1-7-3
九州支店	〒869-1196	熊本県菊池郡菊陽町津久礼2522-13
●ファナックアカデミ	〒401-0597	山梨県南都留郡忍野村忍草3580

☎ (0555)84-6262	FAX (0555)84-6256
☎ (042)589-8916	FAX (042)589-8959
☎ (0568)75-0475	FAX (0568)75-0126
☎ (06)6614-2112	FAX (06)6614-2121
☎ (082)289-7972	FAX (082)289-7971
☎ (096)232-1315	FAX (096)232-3334
☎ (0555)84-6030	FAX (0555)84-5540



ロボット商品カタログ



ファナック関連サイト

- 本機の外觀および仕様は改良のため予告なく変更することがあります。
- 本カタログからの無断転載を禁じます。
- 本カタログに記載された商品は、『外国為替および外国貿易法』に基づく規制対象です。輸出には日本政府の許可が必要な場合があります。また、商品によっては米国政府の再輸出規制を受ける場合があります。本商品の輸出に当たっては当社までお問い合わせください。